

184

13. УЧЕТ ТЕХНИЧЕСКОГО ОБСЛУЖИВАНИЯ

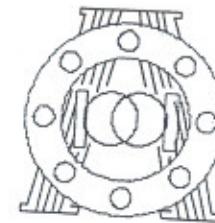
Дата	Вид технического обслуживания	Замечания о техническом состоянии	Должность, фамилия и подпись ответственного лица

Рекомендуемая таблица применяемости электроприводов
для запорной арматуры

Условный проход, DN	Рабочее давление, PN, кгс/см ²				
	6	10	16	25	40
150	РП-Б-01	РП-Б-01	РП-Б-01	РП-Б-02	РП-Б-02
200	РП-Б-01	РП-Б-02-1	РП-Б-02-1	РП-Б-02-2	РП-Б-03
250	РП-Б-02-2	РП-Б-02-2	РП-Б-02-2	РП-Б-03	
300	РП-Б-03	РП-Б-03	РП-Б-03	РП-Б-04	
350	РП-Б-03	РП-Б-04			
400	РП-Б-03	РП-Б-04			

ПРЕДПРИЯТИЕ – ИЗГОТОВИТЕЛЬ
ОАО «Ракитянский арматурный завод»
Адрес: РОССИЯ 309310 п. Ракитное
Белгородской обл., ул. Пролетарская, 26
Тел/факс: (47245) 5-59-30, 5-51-63
E-mail: armzav@belgts.ru
[HTTP://WWW.OAORAZ.BELNET.RU](http://WWW.OAORAZ.BELNET.RU)

ОАО «РАКИТЯНСКИЙ АРМАТУРНЫЙ ЗАВОД»



ЭЛЕКТРОПРИВОД
с червячным редуктором
с двусторонним ограничением
крутящего момента

Тип Б

Руководство по эксплуатации

ГИНЖ.654132.001РЭ

ВНИМАНИЕ! Электропривод настроен на конкретные крутящие моменты открытия и закрытия.

КАТЕГОРИЧЕСКИ ЗАПРЕЩАЕТСЯ включение электропривода без подключенных моментных или путевых выключателей во избежание механического разрушения неуправляемого электропривода или арматуры.

Настоящее руководство по эксплуатации предназначено для ознакомления с устройством, работой и обслуживанием электропривода типа Б.

Руководство по эксплуатации является совмещенным с паспортом эксплуатационным документом и содержит основные технические характеристики, а также сведения по устройству, монтажу, эксплуатации, обслуживанию, хранению, утилизации и др.

1. НАЗНАЧЕНИЕ

1.1. Электропривод типа Б (в дальнейшем привод) – многооборотный с двусторонней муфтой ограничения крутящего момента общепромышленного назначения предназначен для дистанционного и местного управления трубопроводной арматурой, устанавливаемой в помещениях или под навесами на открытом воздухе.

1.2. Привод позволяет осуществлять:

- открытие и закрытие прохода арматуры с пульта управления и остановку запорного устройства в любом промежуточном положении;
- автоматическое отключение электродвигателя муфтой ограничения крутящего момента при достижении заданного крутящего момента на приводном валу в положениях «открыто», «закрыто» или при аварийном заедании подвижных частей в процессе хода на открывание и закрывание;
- сигнализацию на пульте управления крайних положений запорного устройства арматуры – лампочками HL1 и HL2, срабатывания муфты предельного момента – лампочкой HL3 (рис. 2);
- местное указание крайних положений запорного устройства арматуры;
- создание заданного крутящего момента на приводном валу и его регулировку для герметизации запорного органа арматуры при закрывании и тормозящее при открывании арматуры;
- ручное управление арматурой (при отсутствии электроэнергии или в аварийной ситуации);
- автоматическое переключение привода из положения ручного управления на электрическое;
- создание повышенного усилия в начале хода запорного органа на открытие при помощи устройства разгона электродвигателя на холостом ходу.

1.3. Приводы выпускаются в нормальном исполнении «У2» по ГОСТ 15150 и предназначены для работы в следующих условиях:

- температура окружающей среды от +40 до -45°C;
- относительная влажность воздуха до 98% при температуре не более 25°C и более низких температурах без конденсации влаги.

Приводы должны быть защищены от воздействия атмосферных осадков и солнечной радиации.

1.4. Режим работы привода – повторно-кратковременный, продолжительность включения ПБ – 15%, количество включений в час – не более 20.

1.5. Установочное положение привода – любое. При горизонтальной установке задвижки необходимо предусмотреть подпор под привод.

1.6. Направление вращения приводного вала на закрывание – правое, т.е. по часовой стрелке если смотреть со стороны электродвигателя.

1.7. Привод не предназначен для работы в средах, содержащих агрессивные пары, газы и вещества, вызывающие разрушения покрытий, изоляции и материалов, а также во взрывоопасных средах.

1.8. По защищенности от проникновения твердых тел (пыли) привод имеет степень защиты IP 54.

2. ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ.

2.1. Основные технические данные привода приведены в таблице 1.

2.2. Электропитание электродвигателей: ток переменный, частотой 50 Гц, напряжением 380 В (по согласованию с изготовителем электроприводы могут выпускаться на иное напряжение и частоту).

2.3. Габаритные и присоединительные размеры привода приведены на рис.1. Присоединение приводного вала под соединение со шпинделем арматуры – кулачковое.

2.4. Частота вращения приводного вала – 50±25% об./мин. (по желанию заказчика возможна поставка приводов на иные частоты – 40, 35, 30 и т.д. об./мин).

2.5. Число оборотов приводного вала, необходимое для закрытия (открытия) арматуры – от 35 до 200.

2.6. Максимальное усилие на рукоятке ручного дублера – не более 250 Н (25 кг).

2.7. Кабельные вводы – сальниковые.

Таблица 1

Обозначение	Наименование	Диапазон регулирования крутящего момента на приводном валу, Н·м	Мощность электродвигателя кВт, не более	Масса, кг, не более
ГИНЖ.654132.001	РП-Б-01	40 – 80	0,55	34,0
ГИНЖ.654132.001-01	РП-Б-02	80 – 130	0,75	36,0
ГИНЖ.654132.001-02	РП-Б-03	130 – 150	1,1	38,0
ГИНЖ.654132.001-03	РП-Б-04	150 – 250	1,5	41,0

3. СОСТАВ ИЗДЕЛИЯ И КОМПЛЕКТ ПОСТАВКИ

3.1. В состав привода (рис.1) входит червячный редуктор с муфтой крутящего момента 1; электродвигатель 2; ручной дублер 3; блок моментных выключателей 5 и коробка путевых выключателей 4, соединенных между собой электромонтажным жгутом в гибком шланге.

3.2. В комплект поставки входят:

- электропривод РП-Б-_____ в сборе;
- путевой выключатель _____
- настоящее руководство по эксплуатации.

Примечание: Возможна комплектация привода без путевых выключателей (См. п. 5.6. и Рис.6).

4. УСТРОЙСТВО И РАБОТА

4.1. Привод состоит из следующих основных узлов и деталей (рис. 3): корпуса с фланцем для крепления привода к арматуре, крышки, электродвигателя 4, кулачковой муфты 5 с пружиной 10, шлицевого вала 3, червяка 15, червячного колеса 6, штока 1, микропереключателей моментных ВМЗ И ВМО, рычагов 14, поводка 17, оси 11 с упором 12, пружины 9 и путевого выключателя 13.

4.2. Принцип работы привода: от электродвигателя 4 вращение передается через кулачковую муфту 5 на шлицевой вал 3, червяк 15, червячное колесо 6 и далее на приводной вал 2, а от него через пару шестерен на путевой выключатель 13.

Остановка привода при нагружении приводного вала в момент закрытия или открытия узлопроводной арматуры или при аварийном заклинивании происходит следующим образом: червяк 15, продолжая вращаться, навинчивается на заторможенное червячное колесо, срещдигается по шлицевому валу 3, преодолевая сопротивление пружины 9, перемещает оводок 17, жестко соединенный с осью 11. Ось, проворачиваясь, упором 12 отводит рычаг 4, который, воздействуя на микровыключатели ВМЗ или ВМО, отключает электродвигатель.

4.3. Для переключения привода в ручной режим необходимо путем осевого воздействия на шток 1 вывести из зацепления шпонку специальную из пазов шлицевого вала 3. Поворотом переключателя 16, удерживая от вращения рукоятку 8, зафиксировать вышедшую из зацепления шпонку. При этом полумуфта 7 войдет в зацепление со шлицевым валом, а полулуфта 5 под воздействием штока 1 выйдет из зацепления и механически отключит электродвигатель.

КАТЕГОРИЧЕСКИ ЗАПРЕЩАЕТСЯ ПРОИЗВОДИТЬ ПЕРЕКЛЮЧЕНИЕ НА РУЧНОЙ РЕЖИМ ПРИ ВКЛЮЧЕННОМ ЭЛЕКТРОДВИГАТЕЛЕ!

4.4. Разгон электродвигателя для «срыва» затвора арматуры в начале хода обеспечивается свободным ходом червячного колеса относительно приводного вала примерно на 40 градусов.

5. ПОРЯДОК УСТАНОВКИ И ПОДГОТОВКА К РАБОТЕ

5.1. Перед монтажом необходимо проверить:

- 1) отсутствие внешних повреждений привода;
- 2) надежность креплений наружных элементов.

5.2. Монтаж и регулирование приводов рекомендуется проводить в следующем порядке:

- установить привод на арматуру (стойку, колонку), предварительно смазав кулачковое сочленение приводного вала с муфтой арматуры антифрикционной смазкой (пастой), а плоскости присоединительных фланцев – консервационной смазкой (см.п.7);
- переустановить из транспортного положения в рабочее ручку рукоятки ручного дублера;
- включить ручное управление и вращая маховик, убедиться в отсутствии заеданий подвижных элементов;
- отрегулировать путевые и моментные выключатели, а также местный указатель положения запорного органа;
- подключить привод к электрической сети, предварительно заземлив корпус (см.п.8.3) и установив при помощи рукоятки ручного привода запорный орган арматуры в промежуточное положение;
- проверить правильность регулировок и подключения.

5.3. Арматура, на которой возможна установка привода, по способу уплотнения делится на 3 вида:

- арматура, не требующая принудительного уплотнения в положениях «Закрыто» и «Открыто»;
- арматура, требующая принудительного уплотнения только в положении «Закрыто»;
- арматура, требующая принудительного уплотнения в положениях «Закрыто» и «Открыто»;

5.4. В приводе, устанавливаемом на арматуру первого вида:

- отрегулируйте кулачки концевых выключателей ВКО и ВКЗ для автоматического отключения привода и сигнализации крайних положений запорного устройства арматуры;

– муфту ограничения крутящего момента настройте на максимальный для данной арматуры момент в обе стороны вращения. В этом случае муфта выполняет роль автоматической блокировки привода при аварийном заедании затвора и при отказе путевых выключателей в крайних положениях.

5.5. В приводе, устанавливаемом на арматуру второго вида:

- отрегулируйте муфту ограничения крутящего момента ВМЗ для автоматического отключения привода в положении «Закрыто» и на случай аварийной перегрузки по пути закрытия;
- настройте путевые выключатели для сигнализации положения «Закрыто» – ВКЗ и «Открыто» – ВКО;
- муфту ограничения крутящего момента в сторону открытия ВМО настройте на максимальный для данной арматуры момент в обе стороны вращения;

5.6. В приводе, устанавливаемом на арматуру третьего вида:

- настройте муфту ограничения крутящего момента с помощью ВМЗ и ВМО на величины, требуемые для автоматического отключения привода в положениях «Закрыто» и «Открыто» или в случае аварийной перегрузки в пути;
- настройте путевые выключатели для сигнализации крайних положений.

(Рекомендуемая схема включения привода см. Рис 2)

5.7. При этом на арматуре третьего вида возможна установка привода без путевых выключателей: в этом случае моментные выключатели ВМЗ и ВМО настраиваются на требуемые для арматуры крутящие моменты для автоматического отключения привода в положении «Закрыто» и «Открыто» или в случае аварийной перегрузки.

(Рекомендуемая схема включения привода см. Рис 6)

5.8. Регулирование путевых выключателей и местного указателя положения проводить в следующем порядке:

- снять крышку коробки путевых выключателей;
- закрыть арматуру, вращая рукоятку по часовой стрелке до упора, и совместить стрелку указателя с риской «З» – ЗАКРЫТО;

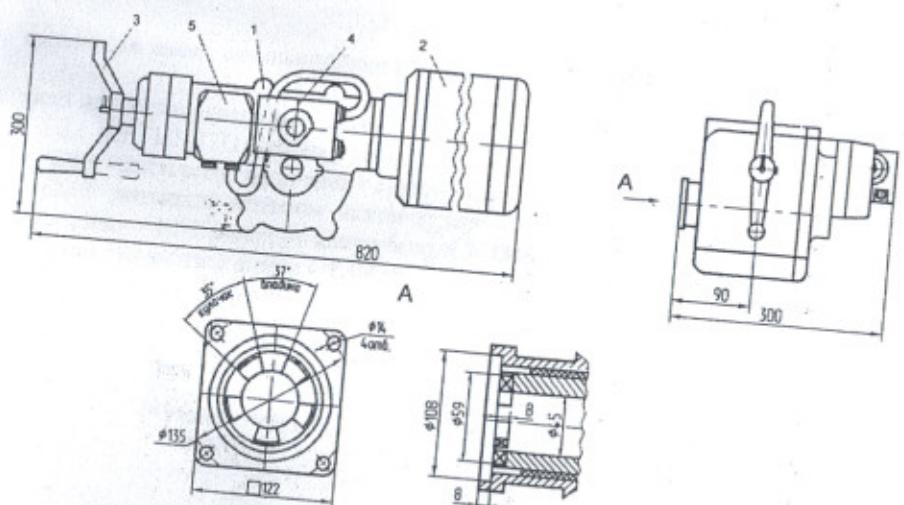


Рис.1 Габаритные и присоединительные размеры привода

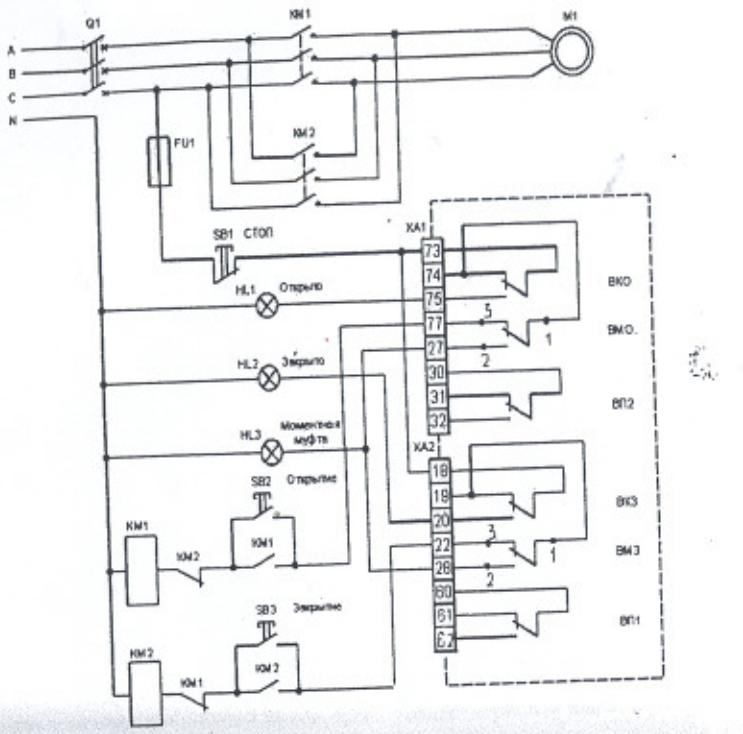


Рис. 2. Рекомендуемая электрическая принципиальная схема включения

привода:
M1 – электродвигатель; Q1 – выключатель автоматический; FU1 – предохранитель цепи управления; SB1 – контакт кнопки СТОП; SB2 – контакт кнопки ОТКРЫТИЕ; SB3 – контакт кнопки ЗАКРЫТИЕ; ВКО – выключатель конечный открытия; ВКЗ – выключатель конечный закрытия; ВМО – выключатель момента открытия; ВМЗ – выключатель момента закрытия; ВП1, ВП2 – выключатель путевой; HL1 – лампа сигнальная открытия; HL2 – лампа сигнальная закрытия; HL3 – лампа сигнальная моментной муфты, KM1 – магнитный пускатель открытия, KM2 – магнитный пускатель закрытия, XA1, XA2 – разъемы

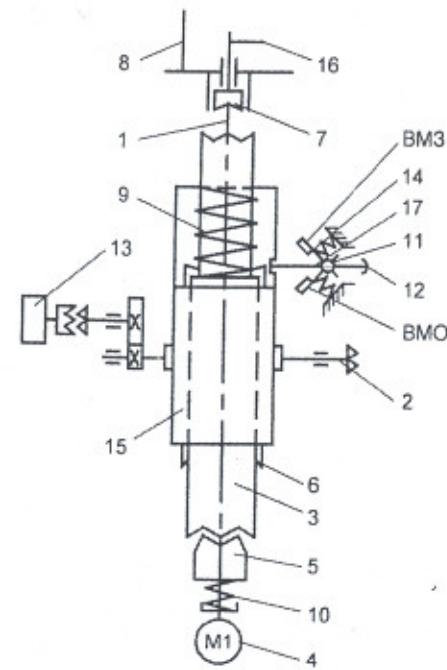


Рис.3 Схема кинематическая принципиальная:

1 – шток; 2 – приводной вал; 3 – шлицевой вал; 4 – электродвигатель; 5, 7 – полукулачковые муфты; 6 – червячное колесо; 8 – рукоятка; 9, 10 – пружины; 11 – ось; 12 – упор; 13 – путевой выключатель; 14 – рычаг; 15 – червяк; 16 – переключатель; 17 – поводок .

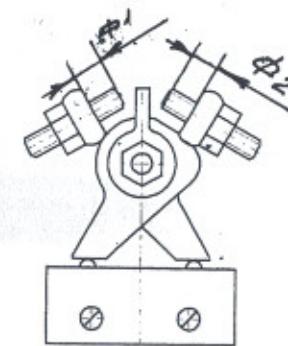


Рис. 4. Регулирование муфты крутящего момента

– провернуть рукоятку на 7-8 оборотов против часовой стрелки, после чего повернуть кулачок выключателя ВК3 в направлении движения стрелки указателя в сторону закрытия арматуры до срабатывания этого выключателя (момент срабатывания определяется по характерному щелчу) и зажать кулачок винтом;

– открыть арматуру, вращая рукоятку против часовой стрелки до упора, и совместить риску указателя «О» – ОТКРЫТО со стрелкой;

– провернуть рукоятку на 7-8 оборотов по часовой стрелке, после чего провернуть кулачок выключателя ВКО в направлении движения стрелки указателя в сторону закрытия до срабатывания выключателя и закрепить кулачок.

5.9 Регулирование муфты крутящего момента выполняется установкой размера Ø (рис.4). Размер Ø следует устанавливать в зависимости от требуемого крутящего момента по графику (рис.5) с точностью «плюс-минус» 0,2 мм. Линии графика, определяющие зависимость размера Ø от крутящего момента, для разных направлений вращения могут не совпадать и проводятся в виде двух линий: первая «З» – для закрывания, вторая «О» – для открывания.

5.10. Подключение электродвигателя следует проводить после проверки правильности монтажа цепи управления.

Проверку правильности монтажа и регулирования проводить в следующем порядке:

– убедиться, нажатием (для ВМ3 и ВМО – опусканием) кнопок концевых и моментных выключателей вручную (а также кнопок ЗАКРЫТИЕ, ОТКРЫТИЕ, СТОП), в срабатывании контактов соответствующих пускателей и ламп сигнализации;

– произвести закрытие и открытие арматуры вращением рукоятки и проверить срабатывание концевых и моментных выключателей по включению соответствующих ламп сигнализации, после чего установить запорный орган в среднее положение;

– подключить электродвигатель и нажатием кнопки ЗАКРЫТИЕ, СТОП И ОТКРЫТИЕ, не допуская перемещений в крайние положения, проверить правильность подключения фаз по направлению вращения, сверяя соответствие команд «Закрыто» и «Открыто» с направлением движения стрелки указателя;

– произвести, нажатием соответствующих кнопок, полное открытие и закрытие арматуры, убедиться в нормальной работе элементов управления и сигнализации.

Данные по монтажу и регулированию с указанием даты ввода привода в эксплуатацию должны быть в обязательном порядке зафиксированы в разделе 13.

6. ПОРЯДОК РАБОТЫ

6.1. Управление приводом осуществляется кнопками ЗАКРЫТИЕ (SB3), ОТКРЫТИЕ (SB2) и СТОП (SB1).

Работу привода можно контролировать по местному или дистанционному указателю положения запорного органа арматуры и по световым сигналам ламп.

6.2. Необходимо учитывать, что автоматическое ограничение крутящего момента на приводном валу происходит только при электрическом управлении. При ручном управлении превышение усилия на рукоятке (см.п.2.6.) может привести к поломке арматуры.

7. ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБСЛУЖИВАНИЕ

7.1. Техническое обслуживание предусматривает:

- 1) технический осмотр;
- 2) профилактическое обслуживание.

7.2. Технический осмотр проводится один раз в три месяца и включает в себя проверку отсутствия внешних повреждений, а также надежности крепления привода и его наружных элементов.

7.3. Профилактическое обслуживание проводится не менее одного раза в год и не позднее, чем после наработки 2000 циклов и включает:

- смазку;
- проверку работы и при необходимости регулирование привода;
- обновление окраски.

7.4. Для смазки привода необходимо:

- снять крышку редуктора с электродвигателем;
- удалить старую смазку и нанести новую на все подвижные содинения антифрикционной смазкой типа «Циатим-201» ГОСТ 6267 или «Литол-24» ГОСТ 21150. Смазку соединения червяка с червячным валом производить следующим образом:
 - застопорить приводной вал и вращать рукоятку в любую сторону, при этом червяк начнет перемещаться вдоль оси вала, приоткрыв его шлицы, которые необходимо заполнить антифрикционной смазкой;
 - вернуть червяк в исходное положение.

Операцию повторить, сдвинув червяк в противоположном направлении.

Установить снятые элементы на место, предварительно нанеся консервационную смазку типа К-17 ГОСТ 10877 на стыковые присоединительные поверхности.

7.5. Проверку работы и регулирование проводить в соответствии с указаниями раздела 2.

7.6. Текущий ремонт привода следует производить в случае возникновения мелких неисправностей, устраниемых регулированием или заменой стандартных деталей. При этом должны быть проведены работы, предусмотренные профилактическим обслуживанием.

Учет технического обслуживания следует вести по форме, указанной в разделе 13.

8. МЕРЫ БЕЗОПАСНОСТИ

8.1. К монтажу и обслуживанию привода могут быть допущены лица, изучившие его устройство и прошедшие инструктаж по технике безопасности имеющие допуск к эксплуатации установок напряжением до 1000 В.

8.2. Монтаж, обслуживание и эксплуатацию приводов следует производить в соответствии с настоящим паспортом и установленными правилами монтажа и эксплуатации электроустановок.

8.3. Корпус привода должен быть заземлен медным проводом сечением не менее 4 мм^2 . Заземляющий провод подсоединить к винту «земля» на корпусе электродвигателя.

8.4. Перед регулированием и осмотром, связанных со снятием крышек, электрические цепи должны быть обесточены, проверено сопротивление изоляции электродвигателя (не менее 5 МОм).

Устранение неисправностей привода при поданном напряжении питания категорически ЗАПРЕЩАЕТСЯ!

